

COTE: BKI 04-2.1

APPENDICE III
ETUDE LOCALE D'INTEGRALES
DEPENDANT D'UN PARAMETRE (ETAT 1)

Rédaction n° 009

Nombre de pages : 21

Nombre de feuilles : 21

Université Henri Poincaré - Nancy I
INSTITUT ÉLIE CARTAN - UMR 7502
Bibliothèque de mathématiques
B.P. 239
54506 Vandoeuvre-Lès-Nancy

Livre IV

Appendice III

Etude locale d'intégrales
dependant d'un paramètre

Etat 1

19

A 9²

APPENDICE III

ETUDE LOCALE D'INTEGRALES DEPENDANT D'UN PARAMETRE (Etat 1)

1. Position du problème. Soit f une fonction numérique continue, définie dans le produit $I \times E$, où I est un intervalle de \mathbb{R} , E un ensemble filtré par un filtre \mathcal{F} . Supposons que : 1° pour chaque valeur de $x \in E$, l'intégrale $\int_I f(t,x)dt$ soit définie ; 2° pour chaque valeur de $t \in I$ la fonction $f(t,x)$ admette une partie principale (dépendant en général de t) relativement à une échelle de comparaison ξ (les limites étant prises suivant le filtre \mathcal{F}). Dans ces conditions, la fonction $g(x) = \int_I f(t,x)dt$ admet-elle une partie principale relative à l'échelle ξ , et comment peut-on obtenir cette partie principale ?

Nous n'aborderons que des cas particuliers de ce problème.

Soit $\varphi(t,x)$ la partie principale de $f(t,x)$ pour une valeur donnée de t ; supposons d'abord que, pour tout x appartenant à un ensemble du filtre \mathcal{F} , la fonction de t , $\varphi(t,x)$ soit positive et continue dans I , et que l'intégrale $\int_I \varphi(t,x)dt$ existe ; dans ces conditions, l'intégrale $\int_I \varphi(t,x)dt$ est-elle équivalente à l'intégrale donnée $g(x)$? Par hypothèse, on peut écrire $f(t,x) = \varphi(t,x)(1 + \varepsilon(t,x))$, et pour chaque valeur de $t \in I$, $\varepsilon(t,x)$ tend vers 0 suivant \mathcal{F} . Si I est compact et si $\varepsilon(t,x)$ tend vers 0 suivant \mathcal{F} , uniformément pour t variant dans I , pour tout $\delta > 0$, existe un ensemble M du filtre \mathcal{F} tel que, pour $x \in M$ et $t \in I$ on ait $|\varepsilon(t,x)| \leq \delta$; on en déduit $|\int_I f(t,x)dt - \int_I \varphi(t,x)dt| \leq \delta \int_I \varphi(t,x)dt$ ce qui prouve que, dans ce cas, $\int_I \varphi(t,x)dt$ est équivalente à $g(x)$. Il en est encore de même si on suppose que les intégrales $\int_I f(t,x)dt$ et $\int_I \varphi(t,x)dt$ sont impropres,

mais uniformément convergentes lorsque x varie dans un ensemble du filtre \mathcal{F} , si $\varepsilon(t,x)$ tend vers 0 suivant \mathcal{F} , uniformément pour t variant dans tout intervalle compact contenu dans I , et enfin si $\int_I \varphi(t,x)dt$ ne tend pas vers 0 suivant \mathcal{F} . En effet, pour tout $\delta > 0$, il existe par hypothèse un intervalle compact J contenu dans I , tel que $|\int_I f(t,x)dt - \int_J f(t,x)dt| \leq \delta^2$, et $|\int_I \varphi(t,x)dt - \int_J \varphi(t,x)dt| \leq \delta^2$ pour tout x d'un ensemble M du filtre \mathcal{F} ; d'autre part, il existe un ensemble $N \subset M$ du filtre \mathcal{F} tel que, pour tout $t \in J$, $|\varepsilon(t,x)| \leq \delta$ et par suite $|\int_J f(t,x)dt - \int_J \varphi(t,x)dt| \leq \delta \int_J \varphi(t,x)dt \leq \delta \int_I \varphi(t,x)dt$; on en déduit $|\int_I f(t,x)dt - \int_I \varphi(t,x)dt| \leq \delta \int_I \varphi(t,x)dt + 2\delta^2$; si δ a été pris assez petit, il existe un ensemble P de \mathcal{F} tel que, pour $x \in P$, on ait $\int_I \varphi(t,x)dt \geq \delta$, donc, pour $x \in P$, on aura $|\int_I f(t,x)dt - \int_I \varphi(t,x)dt| \leq 3\delta \int_I \varphi(t,x)dt$, ce qui démontre la proposition.

Exemple. - évaluons la partie principale de la fonction

$g(x) = \int_0^\infty \frac{e^{-t}}{t+x} dt$ lorsque x tend vers $+\infty$; on peut écrire $xg(x) = \int_0^\infty \frac{e^{-t} dt}{1 + \frac{t}{x}}$ et l'intégrale du second membre est uniformément convergente pour $x > 1$; l'application de la proposition précédente montre que cette intégrale tend vers 1 lorsque x tend vers $+\infty$, donc $g(x) \sim \frac{1}{x}$; on verrait aisément qu'on a pour g le développement asymptotique

$$g(x) = \frac{1}{x} - \frac{1}{x^2} + \frac{2!}{x^3} + \dots + (-1)^{n-1} \frac{(n-1)!}{x^n} + o\left(\frac{1}{x^n}\right)$$

← nous allons nous limiter dans ce qui suit au cas où \mathcal{F} est la trace sur \mathbb{R} du filtre des voisinages de $+\infty$ dans $\overline{\mathbb{R}}$, et où \mathcal{E} est l'échelle de comparaison formée de fonctions (H), définie dans l'appendice 1, n°y. si la partie principale $\varphi(t,x)$ de $f(t,x)$ est de la forme $a(t)\varphi_0(x)$, où $\varphi_0 \in \mathcal{E}$, on a aussitôt comme partie

principale de $g(x) = \int_I f(t,x)dt$, la fonction $\varphi_0(x) \int_I a(t)dt$ à condition qu'on puisse appliquer les propositions démontrées ci-dessus ; l'évaluation de la partie principale de $\int_I \varphi(t,x)$ ne présente donc dans ce cas aucune difficulté.

Il en est autrement lorsque la partie principale de $f(t,x)$ n'est pas la même (à un simple facteur près, dépendant de t) pour toutes les valeurs de t ; on rencontrera déjà cette difficulté lorsque, pour chaque t , (t,x) est de la forme $be^{a_1\varphi_1(x)+\dots+a_k\varphi_k(x)}$ où les $\varphi_i(x)$ sont des fonctions de l'échelle \mathcal{E}_0 (loc. cit.), mais où b et les a_i dépendent de t . Nous allons nous borner dans ce qui suit au cas le plus simple, celui où $\varphi(t,x) = h(t)e^{a(t)x}$, où $h(t) \geq 0$ dans I ; nous allons voir que, suivant la nature des fonctions $a(t)$ et $h(t)$, la partie principale de $g(x) = \int_I \varphi(t,x)dt$ a des formes très différentes.

2. Comportement de l'intégrale $\int_{-\infty}^{\infty} e^{xt} h(t)dt$ pour x tendant vers $+\infty$ ($h(t) \geq 0$)

Nous commencerons par examiner le cas particulier où $a(t) = t$; on peut toujours supposer que l'intervalle I est la droite \mathbb{R} tout entière, en remplaçant $h(t)$ par 0 aux points où cette fonction n'est pas définie ; nous nous bornerons en outre au cas où $h(t)$ est réglée dans tout intervalle compact de \mathbb{R} .

Cela étant, nous allons voir que le comportement de $g(x) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{xt} h(t)dt$ ne dépend que du comportement de $h(t)$ au voisinage d'un certain point.

De façon précise :

Proposition 1. Pour tout nombre a tel que $h(t-)$ ne soit pas identiquement nulle dans l'intervalle $[a, +\infty[$, on a

$$(1) \quad \int_{-\infty}^a e^{xt} h(t)dt \prec \int_a^{\infty} e^{xt} h(t)dt$$

L'intégrale $g(x)$ est supposée convergente pour tout x (si elle l'est pour $x = x_0$, elle l'est a fortiori pour $x < x_0$) ; on a donc

(th. de la moyenne), $\int_{-\infty}^{\alpha} e^{xt} h(t) dt = \int_{-\infty}^{\alpha} e^{(x-x_0)t} e^{x_0 t} h(t) dt \leq e^{a(x-x_0)} \int_{-\infty}^{\alpha} e^{x_0 t} h(t) dt$, autrement dit, $\int_{-\infty}^{\alpha} e^{xt} h(t) dt \leq e^{ax}$. D'autre part, supposons que, pour un nombre $\beta > \alpha$, on ait $h(\beta-) > 0$; il existe donc un nombre $c > 0$ et un intervalle $[\gamma, \beta]$ contenu dans $[\alpha, +\infty[$, tel que $h(t) \geq c$ dans cet intervalle; d'où $\int_{\alpha}^{\infty} e^{xt} h(t) dt \geq c \int_{\gamma}^{\beta} e^{xt} dt = \frac{c}{x} (e^{\beta x} - e^{\gamma x}) > e^{ax}$, ce qui établit (1).

Soit $\lambda(h)$ le plus petit des nombres μ tels que $h(t-)$ soit identiquement nul dans l'intervalle $]\mu, +\infty[$ (s'il n'existe aucun nombre fini ayant cette propriété, nous prendrons $\lambda(h) = +\infty$). Avec cette notation :

Corollaire 1. Si $\lambda(h_1) \leq \lambda(h_2)$ et si $h_1(t) < h_2(t)$ pour t tendant vers $\lambda = \lambda(h_2)$ à gauche, on a

$$(2) \quad \int_{-\infty}^{+\infty} e^{xt} h_1(t) dt < \int_{-\infty}^{+\infty} e^{xt} h_2(t) dt$$

En effet, pour tout $\epsilon > 0$, il existe par hypothèse un nombre $a < \lambda$ tel que $h_1(t) \leq \epsilon h_2(t)$ pour $a \leq t \leq \lambda$; on en déduit que pour tout $x > 0$

$$\int_a^{\infty} e^{xt} h_1(t) dt \leq \epsilon \int_a^{\infty} e^{xt} h_2(t) dt \leq \epsilon \int_{a-\infty}^{+\infty} e^{xt} h_2(t) dt$$

D'autre part, comme $h_2(t-)$ n'est identiquement nul dans aucun intervalle d'extrémité λ , on a, d'après la démonstration de la prop. 1, $\int_{-\infty}^{\alpha} e^{xt} h_1(t) dt \leq e^{ax}$, et $\int_a^{\infty} e^{xt} h_2(t) dt > e^{ax}$; donc pour x assez grand, $\int_{-\infty}^{\alpha} e^{xt} h_1(t) dt \leq \epsilon \int_{-\infty}^{\infty} e^{xt} h_2(t) dt$, d'où $\int_{-\infty}^{\infty} e^{xt} h_1(t) dt \leq 2\epsilon \int_{-\infty}^{\infty} e^{xt} h_2(t) dt$

ce qui établit le corollaire.

Corollaire 2. Si $\lambda(h_1) = \lambda(h_2) = \lambda$, et si $h_1 \sim h_2$ pour t tendant à gauche vers λ , on a

$$(3) \quad \int_{-\infty}^{\infty} e^{xt} h_1(t) dt \sim \int_{-\infty}^{\infty} e^{xt} h_2(t) dt$$

C'est une conséquence immédiate du corollaire 1, appliqué aux fonctions $|h_1 - h_2|$ et h_2 .

Si on se limite aux fonctions h ayant une partie principale, lorsque t tend vers $\lambda(h)$ à gauche, relativement à l'échelle de comparaison ξ (correspondant au point $\lambda(h)$), on voit que l'évaluation de la partie principale de $g(x)$ est ramenée au cas où h est une fonction de l'échelle ξ . Nous distinguerons deux cas, suivant que le nombre $\lambda(h)$ est fini ou égal à $+\infty$.

Remarque. - On peut parfois obtenir une partie principale de $g(x)$ même lorsque h n'a pas de partie principale au voisinage (à gauche) de $\lambda(h)$. L'intégrale $\int_{-\infty}^{\infty} e^{xt} h(t) dt$ étant convergente pour tout x par hypothèse, et en particulier pour $x=0$, posons $h_1(t) = -\int_t^{\infty} h(u) du$ nous allons voir que l'intégrale $\int_{-\infty}^{\infty} e^{xt} h_1(t) dt$ est convergente pour tout x , et que

$$(4) \quad g(x) = -x \int_{-\infty}^{\infty} e^{xt} h_1(t) dt$$

En effet, on peut écrire, d'après la formule d'intégration par parties, pour $u > v$

$$\int_v^u e^{xt} h(t) dt = e^{xu} h_1(u) - e^{xv} h_1(v) - x \int_v^u e^{xt} h_1(t) dt$$

Lorsque v tend vers $-\infty$, $h_1(v)$ tend par hypothèse vers une limite finie ; donc l'intégrale $\int_{-\infty}^u e^{xt} h_1(t) dt$ est convergente et on a

$$(5) \quad \int_{-\infty}^u e^{xt} h(t) dt = e^{xu} h_1(u) - x \int_{-\infty}^u e^{xt} h_1(t) dt$$

Posons $\psi(u) = e^{-xu} \int_{-\infty}^u e^{xt} h_1(t) dt$; la fonction ψ admet une dérivée égale à $-x e^{-xu} \int_{-\infty}^u e^{xt} h_1(t) dt + h_1(u)$, c'est-à-dire à $e^{-xu} \int_{-\infty}^u e^{xt} h(t) dt$ d'après (5). D'après l'hypothèse, on a donc $\psi'(u) \sim a e^{-xu}$, en posant $a = \int_{-\infty}^{\infty} e^{xt} h(t) dt$, d'où $\psi(u) \sim -\frac{1}{x} a e^{-xu}$ et en multipliant cette relation par e^{xu} , on en déduit (4).

On voit donc que l'on obtiendra une partie principale de $g(x)$ si

si $h_1(t)$ admet une partie principale, ce qui peut fort bien avoir lieu même lorsque $h(t)$ n'en admet pas (cf. chap. III, § 3, n° 2). Le procédé peut se répéter, et on aura une partie principale de $g(x)$ lorsqu'une primitive d'ordre quelconque de $h(t)$ admettra une partie principale.

3. L'intégrale $\int_0^\infty e^{-xt}h(t)dt$ pour $h \in \mathcal{E}$ (au voisinage de 0). Lorsque $\Lambda(h)=t_0$ est fini, comme $h(t)=0$ pour $t > t_0$, le changement de variable $u=t_0-t$ ramène l'intégrale $\int_{-\infty}^\infty e^{xt}h(t)dt$ à la forme $e^{t_0x} \int_0^\infty e^{-xu}h(t_0-u)du$; il suffit donc d'étudier l'intégrale $\int_0^\infty e^{-xt}h(t)dt$ pour les différentes fonctions h de l'échelle \mathcal{E} (correspondant à t tendant vers 0 par valeurs > 0).

Proposition 2. Si $h(t) \sim at^a$ ($a > -1$) pour t tendant vers 0, on a

$$(6) \quad g(x) = \int_0^\infty e^{-xt}h(t)dt \sim a \frac{\Gamma(a+1)}{x^{a+1}}$$

pour x tendant vers $+\infty$.

En effet, dans l'intégrale $\int_0^\infty e^{-xt}t^a dt$, posons $xt=u$, il vient

$$\int_0^\infty e^{-xt}t^a dt = \frac{1}{x^{a+1}} \int_0^\infty e^{-u}u^a du = \frac{\Gamma(a+1)}{x^{a+1}}$$

On en déduit la proposition suivante :

Proposition 3. Soit $\varphi(t)$ une fonction réglée définie dans un intervalle $]a, b[$, et possédant les propriétés suivantes :

1° il existe un intervalle $]a, a+\lambda[$ dans lequel φ est strictement croissante, dérivable, et telle que $\varphi'(t) \sim \mu(t-a)^\alpha$ (avec $\alpha > -1$) pour t tendant vers a à droite ;

2° pour $t \geq a+\lambda$, on a $\varphi(t) \geq \varphi(a+\lambda)$.

Soit $\psi(t)$ une fonction réglée ≥ 0 dans $]a, b[$ telle que, pour t tendant vers a , on ait $\psi(t) \sim k(t-a)^\beta$ ($\beta > -1$), et que l'intégrale $\int_a^\beta e^{-x\varphi(t)}\psi(t)dt$ soit convergente pour tout x assez grand.

Dans ces conditions, on a, pour x tendant vers $+\infty$

$$(7) \quad \int_a^b e^{-x\varphi(t)} \psi(t) dt \sim k(\alpha+1)^{\frac{\beta-\alpha}{\alpha+1}} \Gamma\left(\frac{\beta+1}{\alpha+1}\right) e^{-x\varphi(a)} \frac{1}{(\mu x)^{\frac{\beta+1}{\alpha+1}}}$$

En mettant en facteur $e^{-x\varphi(a)}$ dans l'intégrale, on peut se ramener au cas où $\varphi(a)=0$, donc $\varphi(t) \sim \frac{\mu}{\alpha+1} (t-a)^{\alpha+1}$.

Si l'intégrale $\int_a^b e^{-x\varphi(t)} \psi(t) dt$ est convergente pour $x \geq x_0$, on peut l'écrire $\int_{a+\lambda}^b e^{-(x-x_0)\varphi(t)} e^{-x_0\varphi(t)} \psi(t) dt$; comme

$e^{-(x-x_0)\varphi(t)} \leq e^{-(x-x_0)\varphi(a+\lambda)}$ pour $t \geq a+\lambda$, on a

$$(8) \quad \int_{a+\lambda}^b e^{-x\varphi(t)} \psi(t) dt = o(e^{-x\varphi(a+\lambda)})$$

D'autre part, dans l'intégrale $\int_a^{a+\lambda} e^{-x\varphi(t)} \psi(t) dt$, posons $\varphi(t)=u$.

L'intégrale devient $\int_0^{\varphi(a+\lambda)} e^{-xu} \frac{\psi(t)}{\varphi'(t)} du$, où il faut remplacer t par la fonction réciproque de φ (vérifiant donc $u=\varphi(t)$). Comme, pour t

tendant vers a , on a $u \sim \frac{\mu}{\alpha+1} (t-a)^{\alpha+1}$, on aura, pour u tendant vers 0, $t-a \sim \left(\frac{\alpha+1}{\mu}\right)^{\frac{1}{\alpha+1}} u^{\frac{1}{\alpha+1}}$, donc $\frac{\psi(t)}{\varphi'(t)} \sim \frac{k}{\mu} (t-a)^{\beta-\alpha} \sim \frac{k}{\mu} \left(\frac{\alpha+1}{\mu}\right)^{\frac{\beta-\alpha}{\alpha+1}} u^{\frac{\beta-\alpha}{\alpha+1}}$

La formule (7) résulte par suite de l'application de (6), en tenant compte de (8).

La prop.3 permettra en général d'avoir la partie principale d'une intégrale de la forme $\int_a^b e^{-x\varphi(t)} \psi(t) dt$ lorsque, dans l'intervalle $]a, b[$, $\psi(t)$ est une fonction réglée ≥ 0 , et $\varphi(t)$ une fonction réglée atteignant son minimum absolu en un nombre fini de points, de sorte que $]a, b[$ soit une juxtaposition d'un nombre fini d'intervalles dans chacun desquels $\varphi(t)$ et $\psi(t)$ (ou $\varphi(-t)$ et $\psi(-t)$) satisfassent aux conditions de la prop.3.

Nous allons maintenant, à l'aide de la prop.2, étudier l'intégrale $\int_0^\infty e^{-xt} h(t) dt$ lorsque h est une fonction quelconque de \mathcal{L} ; nous distinguerons deux cas suivant que h est d'ordre fini ou d'ordre infini par rapport à t .

A. h est d'ordre fini $\alpha > -1$ par rapport à t .

On peut alors écrire $h(t) = t^a h_1(t)$, où h_1 est d'ordre 0 par rapport à t (autrement dit, $|\log h_1| < \log \frac{1}{t}$). Dans ces conditions :

Proposition 4. Si $h(t) = t^a h_1(t)$, où h_1 est d'ordre 0 par rapport à t , et $a > -1$, on a

$$(y) \quad g(x) = \int_0^\infty e^{-xt} h(t) dt \sim \frac{\Gamma(a+1)}{x^{a+1}} h_1\left(\frac{1}{x}\right)$$

pour x tendant vers $+\infty$.

Avec le changement de variables $xt = u$, on a

$$g(x) = \frac{1}{x^{a+1}} \int_0^\infty e^{-u} u^a h_1\left(\frac{u}{x}\right) du$$

Posons $\log h_1(e^{-z}) = \varphi(z)$; par hypothèse, on a $\varphi(z) < z$ lorsque z tend vers $+\infty$, d'où $\varphi'(z) < 1$.

Le nombre $\varepsilon > 0$ étant donné arbitrairement, décomposons l'intervalle d'intégration en deux intervalles $[0, \mu]$ et $[\mu, +\infty[$, μ étant un nombre indépendant de x qui sera choisi plus loin.

Posons $x = e^z$, $u = e^v$, on peut écrire $h_1\left(\frac{u}{x}\right) = e^{\varphi(z-v)}$; on peut écrire $\varphi(z-v) = \varphi(z) - v\varphi'(z-\theta v)$ avec $0 < \theta < 1$; dès que z sera assez grand on aura $|\varphi'(z-\theta v)| < \varepsilon$ pour tout v dans l'intervalle $] -\infty, \log \mu]$, donc l'intégrale $\int_0^\mu e^{-u} u^a h_1\left(\frac{u}{x}\right) du$ sera comprise entre

$$h_1\left(\frac{1}{x}\right) \int_0^\mu e^{-u} u^{a-\varepsilon} du \quad \text{et} \quad h_1\left(\frac{1}{x}\right) \int_0^\mu e^{-u} u^{a+\varepsilon} du$$

et les deux intégrales qui figurent dans ces expressions diffèrent d'aussi peu qu'on veut de $\Gamma(a+1)$ si ε a été pris assez petit et μ assez grand.

D'autre part, on peut remplacer $h(t)$ par 1 dans un intervalle $[a, +\infty[$ ($a > 0$) sans changer la partie principale de $g(x)$.

Comme $\varphi'(z)$ tend vers 0 lorsque z tend vers $+\infty$, $\varphi'(z)$ est bornée dans tout l'intervalle $] -\infty, +\infty[$; il existe donc une constante $\beta > 0$, indépendante de μ , telle que $|\varphi(z-v) - \varphi(z)| \leq \beta v$ quels que

soient z et $v > 0$, et par suite on a $|e^{\varphi(z-v)-\varphi(z)}| \leq u^\beta$ pour $u \geq 1$.

On aura donc

$$e^{-u} u^\alpha h_1\left(\frac{u}{x}\right) \leq h_1\left(\frac{1}{x}\right) e^{-u} u^{\alpha+\beta}$$

pour $u > 1$. Par suite, on a pour $\mu > 1$

$$\int_\mu^\infty e^{-u} u^\alpha h_1\left(\frac{u}{x}\right) du \leq h_1\left(\frac{1}{x}\right) \int_\mu^\infty e^{-u} u^{\alpha+\beta} du$$

et le facteur de $h_1\left(\frac{1}{x}\right)$ est aussi petit qu'on veut pourvu qu'on ait pris μ assez grand, ce qui achève de démontrer la proposition.

Remarque. - La prop.4 permet aussi d'élucider le cas où h est d'ordre -1 par rapport à t , l'intégrale $\int_0^t h(t)dt$ étant naturellement supposée convergente. Posons en effet $H(t) = \int_0^t h(u)du$;

en intégrant par parties, on a

$$g(x) = \int_0^\infty e^{-xt} h(t)dt = x \int_0^\infty e^{-xt} H(t)dt$$

car on peut toujours supposer h nul, et par suite H bornée à partir d'une certaine valeur de t . On est donc ramené au même problème où h est remplacé par H ; comme H est d'ordre 0 par rapport à t , tout revient, d'après la prop.4, à trouver la partie principale de H lorsque t tend vers 0 , ce qu'on sait toujours faire (Appendice I)

B. h est d'ordre $-\infty$ par rapport à t .

On peut écrire $h(t) = e^{-\varphi(t)}$, où $\varphi(t)$ tend vers $+\infty$ lorsque t tend vers 0 , et $\varphi(t) \sim \log \frac{1}{t}$. Dans ces conditions :

Proposition 5. On a

$$(10) \quad g(x) = \int_0^\infty e^{-xt} h(t)dt \sim e^{-\varphi(y)+y\varphi'(y)} \sqrt{\frac{2\pi}{\varphi''(y)}}$$

lorsque x tend vers $+\infty$, y étant déterminé en fonction de x par

$$(11) \quad \varphi'(y) = -x.$$

En effet, faisons dans $g(x)$ le changement de variable $t = y(1+v)$ et remplaçons par ailleurs x par sa valeur tirée de (11); il vient

$$g(x) = y \int_{-1}^{\infty} e^{y\varphi'(y)(1+v) - \varphi(y+yv)} dv$$

$$= ye^{-\varphi(y)+y\varphi'(y)} \int_{-1}^{\infty} e^{\varphi(y)+y\varphi'(y)v - \varphi(y+yv)} dv$$

Soit a une fonction de y tendant vers 0 avec y , et que nous déterminerons plus loin de façon plus précise ; nous décomposerons l'intégrale en trois intégrales prises dans les intervalles

$$[-1, -a], [-a, +a], [a, +\infty]$$

Étudions d'abord l'intégrale $\int_{-a}^a e^{\varphi(y)+y\varphi'(y)v - \varphi(y+yv)} dv$. On peut écrire $\varphi(y+yv) - \varphi(y) - yv\varphi'(y) = \frac{1}{2} y^2 v^2 \varphi''(y+\theta yv)$ avec $0 < \theta < 1$. Faisons $z=1/y$ et $\psi(z) = -\varphi'(y)$; l'hypothèse $\varphi(1/z) \sim \log z$ donne, en dérivant $\psi(z) \sim z$, donc $\psi'(z) \sim 1$; d'autre part, on a $\varphi''(y) = z^2 \psi'(z)$ donc l'intégrale étudiée peut s'écrire

$$(12) \quad \int_{-a}^{+a} e^{-\frac{v^2}{2(1+\theta v)^2} \psi'(\frac{z}{1+\theta v})} dv$$

$\psi'(\frac{z}{1+\theta v})$ est compris entre $\psi'(z - \frac{az}{1-a})$ et $\psi'(z + \frac{az}{1-a})$; par hypothèse, on a $\frac{az}{1-a} < 1$; si en outre, on a $az < \frac{\psi'(z)}{\psi''(z)}$, on en déduira (Appendice I) que pour z assez grand (c'est-à-dire x assez grand) le rapport de $\psi'(\frac{z}{1+\theta v})$ à $\psi'(z)$ est aussi voisin de 1 qu'on veut lorsque v varie de $-a$ à a . Autrement dit, le nombre $\epsilon > 0$ étant donné arbitrairement, dès que x est assez grand, l'intégrale (12)

est comprise entre les intégrales

$$\int_{-a}^{+a} e^{-(1+\epsilon) \frac{\psi'(z)}{2} v^2} dv \quad \text{et} \quad \int_{-a}^{+a} e^{-(1-\epsilon) \frac{\psi'(z)}{2} v^2} dv$$

supposons enfin que a soit tel que $a \sqrt{\psi'(z)}$ tende vers $+\infty$ avec z ; les intégrales précédentes s'écrivant respectivement

$$\sqrt{\frac{2}{(1+\epsilon)\psi'}} \int_{-a\sqrt{\frac{(1+\epsilon)\psi'}{2}}}^{a\sqrt{\frac{(1+\epsilon)\psi'}{2}}} e^{-w^2} dw \quad \text{et} \quad \sqrt{\frac{2}{(1-\epsilon)\psi'}} \int_{-a\sqrt{\frac{(1-\epsilon)\psi'}{2}}}^{a\sqrt{\frac{(1-\epsilon)\psi'}{2}}} e^{-w^2} dw$$

on voit finalement que dès que z est assez grand, le rapport de l'intégrale (12) à $\sqrt{\frac{2\pi}{\gamma'(z)}} = \frac{1}{y} \sqrt{\frac{2\pi}{\varphi''(y)}}$ est aussi voisin de 1 que l'on veut.

Pour que cette conclusion soit rigoureuse, il faut encore prouver qu'on peut trouver une fonction $\alpha(z)$ satisfaisant aux trois conditions imposées. Or, on satisfera à ces conditions en prenant par exemple $\alpha(z) = \frac{1}{\gamma'^\mu}$, avec $0 < \mu < \frac{1}{2}$; il suffit en effet de vérifier la relation $z\alpha < \frac{\gamma'}{\gamma''}$, c'est-à-dire $\frac{\gamma''}{\gamma'^{1+\mu}} < \frac{1}{z}$; or cette relation s'obtient par dérivation de $\frac{1}{\gamma'^\mu} < \log z$, qui est évidente puisque $\gamma'(z)$ tend vers $+\infty$.

Etudions maintenant l'intégrale étendue à l'intervalle $[a, +\infty)$. Nous pouvons toujours supposer (en remplaçant au besoin φ par une constante à partir d'une certaine valeur de t) que $\varphi(t)$ est convexe dans l'intervalle $[0, +\infty[$ tout entier. Pour $v \geq a$, on a donc

$$\varphi(y+tv) \geq \varphi(y+ay) + t\varphi'(y+ay)(v-a)$$

On en déduit l'inégalité

$$\int_a^{+\infty} e^{\varphi(y)+t\varphi'(y)v-\varphi(y+tv)} dv \leq e^{\varphi(y)-\varphi(y+ay)+ay\varphi'(y+ay)} \int_a^{+\infty} y[\varphi'(y)-\varphi'(y+ay)] e^{-\frac{1}{y}[\varphi'(y+ay)-\varphi'(y)]} dv$$

ce qu'on peut encore écrire

$$\int_a^{+\infty} e^{\varphi(y)+t\varphi'(y)v-\varphi(y+tv)} dv \leq \frac{e^{-\frac{\alpha^2 y^2}{2} \varphi''(y+\theta ay)}}{\alpha y^2 \varphi''(y+\theta' ay)}$$

avec $0 < \theta < 1$, $0 < \theta' < 1$. D'après le choix de α , pour z assez grand,

on aura aussi

$$\int_a^{+\infty} e^{\varphi(y)+t\varphi'(y)v-\varphi(y+tv)} dv \leq \frac{-(1-\epsilon) \frac{\alpha^2 y^2}{2} \varphi''(y)}{(1-\epsilon)\alpha y^2 \varphi''(y)}$$

Or, le second membre est négligeable devant $\frac{1}{y\sqrt{\varphi''(y)}}$: cela revient en effet à voir que $\frac{e^{-(1-\epsilon)\frac{x^2 y^2}{2}} \varphi''(y)}{\alpha y \sqrt{\varphi''(y)}}$ tend vers 0 ; or, $y \sqrt{\varphi''(y)}$ tend vers $+\infty$, et la fonction $e^{-(1-\epsilon)w^2}$ est négligeable devant w lorsque w tend vers $+\infty$.

On montre de la même manière que l'intégrale étendue à l'intervalle $[-1, -a]$ est négligeable devant l'intégrale étendue à $[-a, a]$, ce qui achève de démontrer la prop.5.

4. L'intégrale $\int_{-\infty}^{\infty} e^{xt} h(t) dt$ pour $h \in \mathcal{E}$ (au voisinage de $+\infty$). Nous posons $h(t) = e^{-\varphi(t)}$; pour que l'intégrale soit convergente pour toute valeur de x , il faut et il suffit que $\varphi(t) \succ t$. Alors :

Proposition 6. On a

$$(13) \quad g(x) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{xt} h(t) dt \sim e^{-\varphi(y) + y\varphi'(y)} \sqrt{\frac{2\pi}{\varphi''(y)}}$$

lorsque x tend vers $+\infty$, y étant déterminé en fonction de x par

$$(14) \quad \varphi'(y) = x.$$

Faisons le changement de variable $t = y(1+v)$, et remplaçons x par

$\varphi'(y)$; il vient

$$g(x) = y \int_{-\infty}^{+\infty} e^{y\varphi'(y)(1+v) - \varphi(y+yv)} dv = ye^{-\varphi(y) + y\varphi'(y)} \int_{-\infty}^{\infty} e^{\varphi(y) + y\varphi'(y)v - \varphi(y+yv)} dv$$

Soit a une fonction > 0 de y tendant vers 0 avec $1/y$; décomposons l'intervalle d'intégration en les intervalles $]-\infty, -a]$, $[-a, a]$, $[a, +\infty[$. Dans le second intervalle, on a $\varphi(y+yv) - \varphi(y) - yv\varphi'(y) = \frac{1}{2} y^2 v^2 \varphi''(y + \theta yv)$ avec $0 < \theta < 1$. La fonction $\varphi''(y + \theta yv)$ est comprise entre $\varphi''(y - ay)$ et $\varphi''(y + ay)$; si a est prise de sorte que $ya < \frac{\varphi''(y)}{\varphi'''(y)}$ le rapport de $\varphi''(y + \theta yv)$ à $\varphi''(y)$ est aussi voisin de 1 qu'on veut lorsque v varie de $-a$ à $+a$ dès que y est assez grand. De façon précise, le nombre $\epsilon > 0$ étant pris arbitrairement, l'intégrale $\int_{-a}^a e^{\varphi(y) + y\varphi'(y)v - \varphi(y+yv)} dv$ sera comprise entre les intégrales

$$\int_{-x}^x e^{-(1+\varepsilon) \frac{y \varphi^n(y)}{2} v^2} dv \quad \text{et} \quad \int_{-x}^x e^{-(1-\varepsilon) \frac{y \varphi^n(y)}{2} v^2} dv$$

dès que x (et par suite y) est assez grand. Si on suppose que a est telle que $ay \sqrt{\varphi^n(y)}$ tend vers $+\infty$ avec y , le même raisonnement que dans la prop.5 prouve que, pour x assez grand, le rapport de l'intégrale $\int_{-x}^x e^{\varphi(y)+yv\varphi'(y)-\varphi(y+yv)} dv$ à $\frac{1}{y} \sqrt{\frac{2\pi}{\varphi^n(y)}}$ est aussi voisin de 1 que l'on veut. Il faut toutefois vérifier que le choix de a est possible. De $\varphi(y) \gg y$ on déduit $\varphi'(y) \gg 1$, donc $\varphi^n(y) \gg 1/y^2$; en prenant $a(y) = \frac{1}{(y^2 \varphi^n(y))^\mu}$ avec $0 < \mu < \frac{1}{2}$, on aura bien $a \ll 1$ et $ya \sqrt{\varphi^n(y)} \gg 1$; reste à montrer qu'on aura aussi $ya \ll \frac{\varphi^n}{\varphi^{n+1+\mu}}$, c'est-à-dire $\frac{\varphi^n}{\varphi^{n+1+\mu}} \ll y^{2\mu-1}$; or, cette relation s'obtient par dérivation de $\frac{1}{\varphi^n \mu} \ll y^{2\mu}$ qui est vérifiée par hypothèse.

Etudions maintenant l'intégrale étendue à $[a, +\infty[$ en procédant toujours comme dans la prop.5, la fonction φ étant supposée convexe dans tout l'intervalle $] -\infty, +\infty[$ (ce qu'on peut toujours faire en la remplaçant au besoin par une constante pour les valeurs de t inférieures à une certaine valeur). Pour $v \gg a$, on a $\varphi(y+yv) \gg \varphi(y+ay)+y\varphi'(y+ay)(v-a)$ et le raisonnement se poursuit comme dans la prop.5, sans aucune modification. On majore de même l'intégrale étendue à l'intervalle $] -\infty, -a]$, et on arrive ainsi à la prop.6.

Exemples. 1) Si $\varphi(t)=t^2$, on a $2y.= x$, et la formule (13) donne $g(x) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{xt-t^2} dt \sim \sqrt{\pi} e^{\frac{x^2}{4}}$

Ici l'intégrale $g(x)$ est non seulement équivalente, mais égale au second membre, car on peut l'écrire $\int_{-\infty}^{+\infty} e^{\frac{x^2}{4} - (\frac{x}{2} - t)^2} dt = e^{\frac{x^2}{4}} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-u^2} du$

2) Si $\varphi(t)=e^t$, on a $y=\log x$, d'où $\int_{-\infty}^{+\infty} e^{xt-e^t} dt \sim \sqrt{\frac{2\pi}{x}} e^{-x+x \log x} = \sqrt{2\pi} x^{x-\frac{1}{2}} e^{-x}$

Cette formule redonne la formule de Stirling, car par le changement de variable $e^t = u$, l'intégrale devient

$$\int_0^{\infty} u^{x-1} e^{-u} du = \Gamma(x)$$

La méthode suivie dans les démonstrations des prop.5 et 6 est dite méthode de Laplace ou méthode du col ; elle consiste, comme on a pu le voir, à étudier l'intégrale étendue à un intervalle partiel, de longueur convenable, ayant pour milieu le point où la fonction intégrée atteint son maximum. Cette méthode est susceptible de s'appliquer à beaucoup d'autres intégrales dépendant d'un paramètre ; nous allons en voir un exemple dans le n° suivant (voir aussi exerc.).

5. L'intégrale $\int_0^{\infty} e^{-xt} h(t) dt$ pour x tendant vers 0. Dans tout ce qui précède l'intégrale $\int_I f(t,x) dt$ étudiée était telle que, pour la partie principale $\varphi(t,x)$ de $f(t,x)$, l'intégrale $\int_I \varphi(t,x) dt$ était convergente. Il se pose d'autres problèmes lorsque cette intégrale est divergente. Nous allons encore nous borner à un cas particulier, celui où $I = [0, +\infty)$, où $f(x,t) = e^{-xt} h(t)$, h étant une fonction réglée et positive dans I, et x tendant vers 0 par valeurs > 0 . Alors, pour tout $t \in I$, la partie principale de $f(t,x)$ est la constante (par rapport à x) h(t) ; si l'intégrale $\int_0^{\infty} h(t) dt$ est convergente, le raisonnement du n°1 prouve que la partie principale de $\int_0^{\infty} e^{-xt} h(t) dt$ est la constante $\int_0^{\infty} h(t) dt$. Nous nous proposons d'obtenir une partie principale de l'intégrale $\int_0^{\infty} e^{-xt} h(t) dt$ lorsque l'intégrale $\int_0^{\infty} h(t) dt$ est divergente ; il faut naturellement supposer que, pour tout $x > 0$, l'intégrale $\int_0^{\infty} e^{-xt} h(t) dt$ est convergente.

En premier lieu, on a la proposition analogue au cor.1 de la prop.1 :

Proposition 7. Si $h_1(t) < h_2(t)$ pour t tendant vers $+\infty$, on a

$$(15) \quad \int_0^{\infty} e^{-xt} h_1(t) dt < \int_0^{\infty} e^{-xt} h_2(t) dt$$

Remarquons d'abord que, lorsque x tend vers 0, l'intégrale $\int_0^\infty e^{-xt}h(t)dt$ tend vers $+\infty$; en effet, pour tout nombre $k > 0$, il existe par hypothèse un intervalle $[0, a]$ tel que $\int_0^a h(t)dt \geq k$; si x est assez petit pour que, dans l'intervalle $[0, a]$, on ait $e^{-xt} \geq 1 - \epsilon$, on aura $\int_0^\infty e^{-xt}h(t)dt \geq \int_0^a e^{-xt}h(t)dt \geq \int_0^a (1 - \epsilon)h(t)dt \geq (1 - \epsilon)k$, quantité qui est arbitrairement grande.

Cela étant, si $h_1 \prec h_2$, pour tout $\epsilon > 0$, il existe un β tel que, pour $t \geq \beta$, $h_1(t) \leq \epsilon h_2(t)$; on a donc

$$\int_0^\infty e^{-xt}h_1(t)dt \leq \epsilon \int_0^\infty e^{-xt}h_2(t)dt + \int_0^\beta e^{-xt}(h_1(t) - \epsilon h_2(t))dt$$

d'où

$$\frac{\int_0^\infty e^{-xt}h_1(t)dt}{\int_0^\infty e^{-xt}h_2(t)dt} \leq \epsilon + \frac{\int_0^\beta e^{-xt}(h_1(t) - \epsilon h_2(t))dt}{\int_0^\infty e^{-xt}h_2(t)dt}$$

Lorsque x tend vers 0, $\int_0^\beta e^{-xt}h_1(t)dt$ et $\int_0^\beta e^{-xt}h_2(t)dt$ tendent vers des limites finies, et $\int_0^\infty e^{-xt}h_2(t)dt$ tend vers $+\infty$; donc pour x assez petit, on aura

$$\int_0^\infty e^{-xt}h_1(t)dt \leq 2\epsilon \int_0^\infty e^{-xt}h_2(t)dt$$

ce qui démontre la proposition.

Corollaire. si $h_1 \sim h_2$, on a

$$(16) \quad \int_0^\infty e^{-xt}h_1(t)dt \sim \int_0^\infty e^{-xt}h_2(t)dt$$

il suffit d'appliquer la prop. 7 à $|h_1 - h_2|$ et h_2 .

si on se limite aux fonctions h ayant une partie principale relative à l'échelle de comparaison ξ (relative au point $+\infty$), on voit que la recherche de la partie principale de $\int_0^\infty e^{-xt}h(t)dt$ lorsque x tend vers 0, est ramenée au cas où h appartient à ξ .

Remarque. - Ici encore, on peut avoir une partie principale pour $g(x)$ lorsque la fonction $h \geq 0$ n'a pas de partie principale, mais que sa primitive $h_1(t) = \int_0^t h(u)du$ en a une. En effet, on a, en intégrant par parties

- 195 -

$$(17) \int_0^t e^{-xu} h(u) du = e^{-xt} h_1(t) + x \int_0^t e^{-xu} h_1(u) du$$

On tire d'abord de cette relation, compte tenu de ce que h et h_1 sont ≥ 0 , que

$$e^{-xt} h_1(t) \leq \int_0^t e^{-xu} h(u) du$$

Comme l'intégrale du second membre est convergente lorsque t tend vers $+\infty$, on voit qu'il existe une constante a (dépendant de x) telle que $h_1(t) \leq a e^{xt}$. Comme cette relation a lieu pour tout x assez petit, on voit que $h_1(t) e^{-xt}$ tend vers 0 pour tout $x > 0$, lorsque t tend vers $+\infty$. Faisons alors tendre t vers $+\infty$ dans (17), on voit que l'intégrale $\int_0^\infty e^{-xt} h_1(t) dt$ est convergente, et que

$$(18) \quad g(x) = x \int_0^\infty e^{-xt} h_1(t) dt$$

d'où le résultat annoncé.

Pour étudier l'intégrale $\int_0^\infty e^{-xt} h(t) dt$ lorsque $h \in \mathcal{C}$, nous distinguons deux cas suivant que h est d'ordre fini ou d'ordre infini par rapport à t .

A. h est d'ordre fini α par rapport à t .

Comme l'intégrale $\int_0^{+\infty} h(t) dt$ est par hypothèse divergente, on a nécessairement $\alpha \geq -1$. Nous supposons d'abord que $\alpha > -1$. On peut alors écrire $h(t) = t^\alpha h_1(t)$, où h_1 est d'ordre 0 par rapport à t . Dans ces conditions :

Proposition 8. Si $h(t) = t^\alpha h_1(t)$, où h_1 est d'ordre 0 par rapport à t , et $\alpha > -1$, on a

$$(19) \quad g(x) = \int_0^\infty e^{-xt} h(t) dt \sim \frac{\Gamma(\alpha+1)}{x^{\alpha+1}} h_1\left(\frac{1}{x}\right)$$

pour x tendant vers 0.

En effet, avec le changement de variable $xt = u$, on a

$$g(x) = \frac{1}{x^{\alpha+1}} \int_0^\infty e^{-u} u^\alpha h_1\left(\frac{u}{x}\right) du$$

Posons $h_1(t) = e^{\varphi(t)}$; par hypothèse, on a $\varphi < \log t$, donc si on pose $\log t = v$ et $\varphi(e^v) = \psi(v)$, on aura $\psi < v$, d'où en dérivant $\psi' < 1$. Cela étant, le nombre $\varepsilon > 0$ étant donné arbitrairement, nous allons décomposer l'intervalle d'intégration en deux intervalles $[0, \lambda]$ et $[\lambda, +\infty[$, λ étant un nombre indépendant de x qui sera choisi plus loin.

Si on pose $y = \log \frac{1}{x}$, $w = \log u$, on a, dans l'intervalle $[\log \lambda, +\infty[$ $h_1(\frac{u}{x}) = e^{\psi(y+w)}$ et $\psi(y+w) = \psi(y) + w\psi'(y+\theta w)$ avec $0 < \theta < 1$. Dès que y est assez grand, on aura $|\psi'(y+\theta w)| \leq \varepsilon$ pour tout w dans l'intervalle $[\log \lambda, +\infty[$ donc l'intégrale $\int_{\lambda}^{\infty} e^{-u} u^{\alpha} h_1(\frac{u}{x}) du$ sera comprise entre les intégrales

$$h_1\left(\frac{1}{x}\right) \int_{\lambda}^{\infty} e^{-u} u^{\alpha-\varepsilon} du \quad \text{et} \quad h_1\left(\frac{1}{x}\right) \int_{\lambda}^{\infty} e^{-u} u^{\alpha+\varepsilon} du$$

et les deux intégrales qui figurent dans ces expressions diffèrent d'aussi peu qu'on veut de $\Gamma(\alpha+1)$ si ε et λ ont été pris assez petits.

On a d'autre part

$$\int_0^{\lambda} e^{-u} u^{\alpha} h_1\left(\frac{u}{x}\right) du \leq \int_0^{\lambda} u^{\alpha} h_1\left(\frac{u}{x}\right) du = x^{\alpha+1} \int_0^{\frac{\lambda}{x}} h(t) dt$$

Comme h est d'ordre $\alpha \neq -1$, on a (Appendice 1)

$$\int_0^y h(t) dt \sim \frac{1}{\alpha+1} y h(y)$$

lorsque y tend vers $+\infty$, donc, lorsque x tend vers 0

$$x^{\alpha+1} \int_0^{\frac{\lambda}{x}} h(t) dt \sim \frac{\lambda^{\alpha+1}}{\alpha+1} h_1\left(\frac{\lambda}{x}\right)$$

Or, pour λ fixe, le rapport $h_1(\frac{\lambda}{x})/h_1(\frac{1}{x})$ tend vers 1 lorsque x tend vers 0; on peut donc prendre λ assez petit, puis x assez petit pour que le rapport de $\int_0^{\lambda} e^{-u} u^{\alpha} h_1(\frac{u}{x}) du$ à $h_1(\frac{1}{x})$ soit arbitrairement petit, ce qui démontre la proposition ε .

Ici encore, ce résultat permet d'élucider aussi le cas où h est d'ordre -1 par rapport à t , l'intégrale $\int_0^{\infty} h(t) dt$ étant toujours supposée divergente. Il suffit d'utiliser la formule (18) on

en remarquant que dans ce cas la primitive $\int_0^t h(u)du$ est d'ordre 0 par rapport à t , et qu'on sait trouver sa partie principale d'après l'Appendice I.

B. h est d'ordre $+\infty$ par rapport à t .

Ecrivons $h(t)=e^{\varphi(t)}$, $\varphi(t)$ tendant vers $+\infty$ avec t . Par hypothèse, on a $\varphi(t) \succ \log t$; d'autre part, comme l'intégrale $\int_0^{\infty} e^{-xt}h(t)dt$ est supposée convergente pour tout $x > 0$, on a nécessairement $\varphi(t) \prec t$.

Dans ces conditions :

Proposition 9. On a

$$(20) \quad g(x) = \int_0^{\infty} e^{-xt}h(t)dt \sim e^{\varphi(y)-y\varphi'(y)} \sqrt{\frac{2\pi}{-\varphi''(y)}}$$

lorsque x tend vers 0, y étant déterminé en fonction de x par

$$(21) \quad \varphi'(y) = x.$$

Notons d'abord qu'en vertu de $\varphi(t) \prec t$, on a $\varphi' \prec 1$, donc y tend vers $+\infty$ lorsque x tend vers 0. Faisons le changement de variables

$t=y(1+v)$, et remplaçons x par $\varphi'(y)$; il vient

$$g(x)=y \int_{-1}^{+\infty} e^{\varphi(y+yv)-y\varphi'(y)(1+v)} dv = ye^{\varphi(y)-y\varphi'(y)} \int_{-1}^{+\infty} e^{\varphi(y+yv)-\varphi(y)-yv\varphi'(y)} dv$$

Cela étant, on procédera comme dans la prop.6 en décomposant l'intervalle d'intégration en trois autres : $[-1, -\alpha]$, $[-\alpha, +\alpha]$, $[+\alpha, +\infty[$,

α étant une fonction de y tendant vers 0 avec $1/y$. Dans le second

intervalle, on écrit $\varphi(y+yv)-\varphi(y)-yv\varphi'(y) = \frac{1}{2}y^2v^2\varphi''(y+\theta yv)$ avec

$0 < \theta < 1$; on notera que φ' tend vers 0 lorsque t tend vers $+\infty$, donc

φ'' est négative pour t assez grand; d'autre part, de la relation

$\varphi(t) \succ \log t$ on tire $\varphi'(t) \succ 1/t$, d'où $\varphi''(t) \succ 1/t^2$. On voit alors

comme dans la prop.6 que le rapport de l'intégrale

$$\int_{-\alpha}^{+\alpha} e^{\varphi(y+yv)-\varphi(y)-yv\varphi'(y)} dv \text{ à } \frac{1}{y} \sqrt{\frac{2\pi}{-\varphi''(y)}}$$

est aussi voisin de 1 qu'on veut dès que y est assez grand, pourvu qu'on ait pu choisir α de sorte

que $\alpha y \sqrt{-\varphi''(y)}$ tende vers $+\infty$, et que $\alpha y \prec \frac{\varphi''}{\varphi''}$; on vérifie sans

peine que ce choix est possible, en prenant par exemple $\alpha = \frac{1}{(-y\varphi'')^{\frac{1}{2}}}$

avec $0 < \mu < \frac{1}{2}$.

Pour étudier l'intégrale étendue à l'intervalle $[a, +\infty[$, il faut remarquer qu'ici la fonction φ est concave pour t assez grand, et peut par suite être supposée concave pour tout t , d'après le cor. de la prop.7. On aura donc, pour $v \geq a$, $\varphi(y+tv) \leq \varphi(y+av) + (v-a)\varphi'(y+av)$; cela étant, on termine le raisonnement comme dans la prop.5, et on traite de même l'intégrale étendue à $[-1, -a]$, achevant ainsi la démonstration de la formule (20).

Exemple. Cherchons la partie principale de

$$f(x) = \int_1^\infty e^{-x(\log t)^2} dt$$

lorsque x tend vers 0. En posant $(\log t)^2 = u$, l'intégrale s'écrit

$$f(x) = \frac{1}{2} \int_0^\infty e^{-xu + \sqrt{u} - \log \sqrt{u}} du$$

et on est donc ramené à la forme (20), avec $\varphi(u) = \sqrt{u} - \log \sqrt{u}$.

La relation $\varphi'(y) = x$ donne en développant au voisinage de $x=0$

$\sqrt{y} = \frac{1}{2x} - 1 + \dots$ les termes non écrits étant d'ordre 1 au moins.

D'autre part, on a $\varphi(y) - y\varphi'(y) = \frac{1}{2} \sqrt{y} - \log \sqrt{y} + \frac{1}{2} \frac{1}{\sqrt{y}} + \frac{1}{2}$, ce

qui donne le développement en fonction de x

$$\varphi(y) - y\varphi'(y) = \frac{1}{4x} + \log 2x + \dots$$

les termes non écrits tendant vers 0 avec x . Comme d'autre part,

on a $\varphi''(y) = -\frac{1}{4y^{3/2}} + \frac{1}{2y^2} \sim -2x^3$, la formule (20) donne

finalement

$$(22) \quad f(x) \sim \sqrt{\frac{\pi}{x}} e^{\frac{1}{4x}}$$

On peut ici obtenir plus rapidement le résultat par une autre

voie. Posons $\log t = v$ dans l'intégrale, il vient

$$f(x) = \int_0^\infty e^{-xv^2 + v} dv = e^{\frac{1}{4x}} \int_0^\infty e^{-\left(\sqrt{x}v - \frac{1}{2\sqrt{x}}\right)^2} dv$$

ou, en posant $w = \sqrt{x}v - \frac{1}{2\sqrt{x}}$

- 199 -

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{x}} e^{\frac{1}{4x}} \int_{-\frac{1}{2\sqrt{x}}}^{\infty} e^{-w^2} dw \sim \frac{1}{\sqrt{x}} e^{\frac{1}{4x}} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-w^2} dw = \sqrt{\frac{\pi}{x}} e^{\frac{1}{4x}}$$

Exercices. - 1) Soit a un nombre fixe > 0 , $h(t)$ une fonction ≥ 0 dans $[a, +\infty[$, telle que l'intégrale $\int_a^{\infty} h(t) dt$ soit divergente, mais que l'intégrale $\int_a^{\infty} \frac{h(t)}{t} dt$ soit convergente. On considère la fonction de $x > 0$

$$f(x) = \int_a^{\infty} \frac{h(t) dt}{1 + xt}$$

lorsque x tend vers 0.

a) Montrer que si $h_1 < h_2$ (resp. $h_1 \sim h_2$) lorsque t tend vers $+\infty$, on a $f_1(x) < f_2(x)$ (resp. $f_1(x) \sim f_2(x)$) lorsque x tend vers 0.

b) On suppose que h appartient à l'échelle \mathcal{E} relative au voisinage de $x = \infty$; h est donc d'ordre $-a$ par rapport à t , avec $0 < a < 1$; montrer que l'on a

$$f(x) \sim \frac{\pi}{\sin a \pi} \frac{h(\frac{1}{x})}{x}$$

(décomposer l'intervalle d'intégration en deux autres par le point $\frac{\lambda}{x}$, où λ est indépendant de x , mais arbitrairement petit, et raisonner comme dans la prop. 8).

2) Soit $\varphi(t)$ une fonction > 0 de l'échelle \mathcal{E} au voisinage de $+\infty$, telle que $\varphi(t) > t$. Si μ est un nombre réel quelconque < 1 , montrer que, lorsque x tend vers $+\infty$

$$f(x) = \int_0^{\infty} e^{xt - x^\mu \varphi(t)} dt \sim e^{x^\mu (\gamma \varphi'(\gamma) - \varphi(\gamma))} \sqrt{\frac{2\pi}{x^\mu \varphi''(\gamma)}}$$

où γ est donné par la relation $\varphi'(\gamma) = x^{1-\mu}$.

3) Étudier de même, pour $\mu < 1$, l'intégrale

$$f(x) = \int_0^{\infty} e^{-xt + x^\mu \varphi(t)} dt$$

où x tend vers $+\infty$, $\varphi(t)$ étant une fonction > 0 de l'échelle \mathcal{E} au voisinage de $t=0$; étudier la même intégrale lorsque x tend vers 0, $\varphi(t)$ étant cette fois une fonction > 0 de l'échelle \mathcal{E} au voisinage de $+\infty$, telle que $\varphi(t) < t$.
